

## ЗМІСТ

|   |    |
|---|----|
| <b>РОЗДІЛ 1. ОСНОВНІ ПОЛОЖЕННЯ БАГАТОРІВНЕВОЇ ПЛАТФОРМИ КІБЕРФІЗИЧНИХ СИСТЕМ, НАПРЯМИ ТА ОРГАНІЗАЦІЯ НАУКОВИХ ДОСЛІДЖЕНЬ</b>      | 13 |
| 1.1. Основні положення кіберфізичних систем   | 13 |
| 1.2. Застосування кіберфізичних систем  | 17 |
| 1.3. Напрацювання попередніх років у межах концепції КФС  | 21 |
| 1.4. Актуальність створення багаторівневої платформи кіберфізичних систем   | 24 |
| 1.5. Об'єкт, предмет та мета проведення досліджень кіберфізичних систем   | 24 |
| 1.6. Постановка завдання дослідження  | 25 |
| 1.7. Основні ідеї дослідження та шляхи їх втілення  | 26 |
| 1.8. Основні гіпотези, покладені в основу наукового дослідження   | 27 |
| 1.9. Особливості кіберфізичних систем   | 28 |
| 1.10. Проблеми створення кіберфізичних систем та підходи до їх вирішення  | 29 |
| 1.11. Архітектура кіберфізичних систем  | 31 |
| 1.11.1. Багаторівнева платформа для створення прикладних кіберфізичних систем   | 31 |
| 1.11.2. Складові багаторівневої платформи для створення прикладних кіберфізичних систем та напрями наукових досліджень в її межах | 33 |
| 1.11.2.1. Фізичний світ   | 33 |
| 1.11.2.2. Засоби взаємодії з фізичним світом  | 33 |
| 1.11.2.3. Засоби збору та доставки даних  | 36 |
| 1.11.2.4. Засоби опрацювання даних  | 37 |
| 1.11.2.5. Засоби прийняття рішень   | 39 |
| 1.11.2.6. Засоби персонального сервісу  | 40 |
| 1.11.2.7. Структурна організація багаторівневої платформи кіберфізичних систем  | 42 |
| 1.11.2.8. Основні принципи організації міжрівневої та внутрішньорівневої взаємодії в кіберфізичних системах                       | 44 |
| 1.11.2.9. Організація захищеної інформаційної взаємодії рівнів кіберфізичних систем   | 45 |
| 1.12. Переваги використання багаторівневої платформи кіберфізичних системах   | 46 |
| 1.13. Наукові напрями створення багаторівневої платформи кіберфізичних систем   | 48 |
| 1.13.1. Кластери наукових досліджень  | 48 |
| 1.13.2. Кластер архітектурного рівня  | 48 |
| 1.13.3. Кластер інтелектуальних засобів взаємодії з фізичним світом та збору і доставки даних                                     | 48 |
| 1.13.4. Кластер інтелектуальних засобів опрацювання даних   | 49 |

|  |    |
|--|----|
| кіберфізичних систем   | 50 |
| 1.13.5. Кластер проблем імплементації кіберфізичних систем   | 51 |
| Висновки до розділу 1  | 53 |
| Література   | 55 |
| <b>РОЗДІЛ 2. ПРИНЦИПИ ПОБУДОВИ ТА ПРОЕКТУВАННЯ<br/>ОПЕРАЦІЙНИХ ВУЗЛІВ ДЛЯ ПОЛІВ ГАЛУА, ЩО<br/>ВИКОРИСТОВУЮТЬСЯ В ЗАДАЧАХ КРИПТОГРАФІЧНОГО<br/>ЗАХИСТУ ІНФОРМАЦІЇ НА ОСНОВІ ЕЛІПТИЧНИХ КРИВИХ</b> | 58 |
| 2.1. Кіберфізичні системи  | 59 |
| 2.2. Алгоритмічні основи проектування комп'ютерних засобів КФС   | 59 |
| 2.3. Засоби криптографічного захисту інформації кіберфізичних систем   | 59 |
| 2.4. Методи забезпечення захисту інформації кіберфізичних систем   | 60 |
| 2.5. Криптографія еліптичних кривих  | 61 |
| 2.6. Засоби забезпечення захищеності КФС   | 62 |
| 2.7. Принципи використання електронного цифрового підпису  | 63 |
| 2.8. Стійкість засобів криптографічного захисту інформації   | 64 |
| 2.9. Стандарти, що використовують еліптичні криві  | 64 |
| 2.10. Поля Галуа як математична основа електронних цифрових<br>підписів  | 67 |
| 2.11. Складність пристройів опрацювання елементів полів Галуа  | 68 |
| 2.12. Вплив технологій квантових обчислень на криптографічний захист<br>інформації   | 69 |
| 2.13. Криптографія ізогіней суперсингулярних еліптичних кривих   | 71 |
| 2.14. Особливості архітектури засобів КЗІ  | 71 |
| 2.15. Використання вузлів опрацювання елементів полів Галуа для<br>роботи з цифровими підписами  | 74 |
| 2.16. ПЛПС, ядра та генератори ядер як елементна база спеціалізованих<br>комп'ютерних систем   | 75 |
| 2.17. Вузли та структурні алгоритми множення в полях Галуа GF(2 <sup>p</sup> )   | 76 |
| 2.18. Спецпроцесори для реалізації алгоритмів на основі еліптичних<br>кривих   | 76 |
| 2.19. Математичні пакети для проведення обчислень у полях Галуа.   | 76 |
| 2.20. Маскування роботи цифрових пристройів  | 79 |
| 2.21. Основи проектування засобів КЗІ КФС на базі операційних вузлів<br>для полів Галуа, що використовуються при криптографічному захисті<br>інформації на основі еліптичних кривих              | 80 |
| 2.22. Основні архітектурні принципи побудови операційних вузлів для<br>полів Галуа, що використовуються при криптографічному захисті<br>інформації на основі еліптичних кривих                   | 81 |
| 2.23. Реалізація операційних вузлів для полів Галуа, що<br>використовуються при криптографічному захисті інформації на основі<br>еліптичних кривих   | 81 |
| 2.24. Підходи до проектування операційних вузлів для полів Галуа, що<br>використовуються при криптографічному захисті інформації на основі   | 81 |

|  |     |
|--|-----|
| еліптичних кривих  | 82  |
| 2.25. Деталізація вимог щодо захисту роботи засобів КЗІ  | 82  |
| 2.26. Деталізація вимоги щодо роботи із електронним цифровим підписом  | 82  |
| 2.27. Особливості реалізації засобів КЗІ на ПЛІС   | 83  |
| 2.28. Вибір поля Галуа на основі оцінювання ємнісної складності представлення елементів полів Галуа  | 83  |
| 2.29. Вбудований контроль вузлів, що опрацьовують елементи розширених полів Галуа  | 83  |
| 2.30. Часова складність помножувачів для полів Галуа   | 87  |
| 2.31. Структурна складність помножувачів елементів полів Галуа в нормальному та поліноміальному базисах  | 94  |
| 2.32. Програмно-часова складність помножувачів для поліноміального базису  | 103 |
| 2.33. Апаратна реалізація алгоритмів роботи із цифровими підписами   | 107 |
| 2.34. Спецпроцесор для опрацювання елементів розширених полів Галуа  | 108 |
| 2.35. Маскування при знаходженні оберненого елемента в двійкових полях Галуа для поліноміального базису. Інвертори.  | 110 |
| 2.36. Генератор ядер для створення вузлів GF-процесора.  | 111 |
| 2.37. Інвертори на основі біт-паралельних помножувачів   | 112 |
| 2.38. Інвертори на основі паралельних помножувачів   | 116 |
| 2.39. Маскування операційних вузлів для полів Галуа, що використовуються при криптографічному захисті інформації на основі еліптичних кривих                         | 120 |
| Висновки до розділу 2  | 121 |
| Література   | 122 |
| <b>РОЗДІЛ 3. АВТОМАТИЧНИЙ СИНТЕЗ КОМП'ЮТЕРНИХ ПРИСТРОЇВ В РЕКОНФІГУРОВНИХ АПАРАТНИХ ПЛАТФОРМАХ ВУЗЛІВ ІНТЕЛЕКТУАЛЬНИХ СЕНСОРІВ І АКТЮАТОРІВ КІБЕРФІЗИЧНИХ СИСТЕМ</b> | 132 |
| 3.1. Вигоди від застосування ПЛІС в компонентах КФС  | 132 |
| 3.2. Застосування і будова інтелектуальних сенсорів та актюаторів на базі ПЛІС   | 135 |
| 3.2.1. Інтелектуальний сенсор для виявлення і класифікації порушень якості енергоживлення  | 135 |
| 3.2.2. Інтелектуальний сенсор для отримання динамічних та коливних параметрів у промислових роботизованих системах   | 136 |
| 3.2.3. Інтелектуальний сенсор для оцінювання транспірації рослин у реальному часі  | 138 |
| 3.3. Проблеми ефективного застосування вузлів інтелектуальних сенсорів і актюаторів на базі ПЛІС в КФС   | 139 |
| 3.4. Огляд базових підходів до вирішення проблем застосування в КФС вузлів інтелектуальних сенсорів і актюаторів на базі ПЛІС  | 140 |

|   |     |
|---|-----|
| 3.4.1. Метод самоконфігурування комп'ютерної системи з реконфігуреною логікою   | 140 |
| 3.4.2. Модель надання програмних засобів як сервісу через комп'ютерну мережу  | 142 |
| 3.4.3. Технологія Інтернету речей   | 143 |
| 3.5. Метод автоматичного синтезу комп'ютерних пристройів в реконфігуривих апаратних платформах вузлів інтелектуальних сенсорів і актиuatorів КФС  | 145 |
| 3.6. Протокол обміну інформацією між системою генерування конфігурацій і вузлом інтелектуальних сенсорів і актиuatorів КФС для автоматичного синтезу комп'ютерних пристройів в його РАП | 148 |
| 3.6.1. Повідомлення і середовище їх передачі  | 148 |
| 3.6.2. Скінчений автомат сервера  | 149 |
| 3.6.3. Скінчений автомат клієнта  | 151 |
| 3.6.4. Приклад комунікації клієнта із сервером  | 152 |
| 3.7. Формат пакета даних для обміну інформацією в КФС між системою генерування конфігурацій і вузлом інтелектуальних сенсорів і актиuatorів   | 154 |
| 3.8. Імплементація програмних засобів реалізації протоколу обміну інформацією між системою генерування конфігурацій і вузлами інтелектуальних сенсорів і актиuatorів КФС                | 155 |
| 3.8.1. Визначення вимог до програмних засобів реалізації протоколу  | 155 |
| 3.8.2. Реалізація деяких нефункціональних вимог, що висувають до ПЗ на етапі розробки   | 157 |
| 3.8.3. Моделювання базових складових процесу взаємодії  | 158 |
| 3.8.4. Верифікація програмних засобів реалізації протоколу  | 160 |
| Висновки до розділу 3   | 162 |
| Література  | 163 |
| <b>РОЗДІЛ 4. ВЕНДИНГОВІ КІБЕРФІЗИЧНІ СИСТЕМИ</b>  | 167 |
| 4.1 Особливості та життєвий цикл ВКФС   | 171 |
| 4.2 Організація вендингової кіберфізичної системи.  | 174 |
| 4.3 0-й рівень. Фізичний світ   | 175 |
| 4.4 1-й рівень. Засоби взаємодії з фізичним світом (вендингові автомати)  | 177 |
| 4.4.1 Узагальнена структура та функції вендингових автоматів  | 180 |
| 4.4.2 Алгоритми роботи вендингових автоматів  | 182 |
| 4.4.3 Інтерфейси та протоколи взаємодії комп'ютерної системи керування з периферійними пристроями вендингового автомату   | 183 |
| 4.4.4 Методи та пристрої оплати за товар чи послугу   | 189 |
| 4.4.4.1 Пристрої готівкової оплати  | 190 |
| 4.4.4.2 Пристрої безготівкової оплати   | 192 |
| 4.4.4.2.1 Пристрої для оплати банківськими картками   | 192 |
| 4.4.4.2.2 Пристрої для реалізації системи лояльності  | 193 |
| 4.4.4.3 Системи лояльності клієнтів   | 194 |

|  |     |
|--|-----|
| 4.5 2-й рівень. Засоби збору та доставки інформації                    | 201 |
| 4.6 3-й рівень. Засоби опрацювання інформації                          | 205 |
| 4.6.1 Процес взаємодії між компонентами ВКФС на 3-му рівні             | 205 |
| 4.6.2 Структура апаратного забезпечення СПАК                           | 210 |
| 4.6.3 Методи оновлення програмного забезпечення вендингових автоматів  | 211 |
| 4.7 4-й рівень. Засоби прийняття рішень                                | 212 |
| 4.7.1 Профіль вендингових автоматів                                    | 214 |
| 4.7.2 Використання мереж Кохонена в ВКФС                               | 214 |
| 4.8 5-й рівень. Засоби персонального сервісу                           | 219 |
| 4.9 Система автоматизованого тестування ВКФС                           | 221 |
| 4.9.1 Формат тестів (скриптів)   | 225 |
| 4.10 Приклад реалізації ВКФС для парковок закритого типу               | 226 |
| 4.10.1 Алгоритм роботи в'їзної стійки                                  | 229 |
| 4.10.2 Методика визначення конфігурації та параметрів обладнання КФСУП | 230 |
| 4.10.3 Перевірка працевдатності системи                                | 233 |
| Висновки до розділу 4  | 234 |
| Література   | 235 |